

盛视科技股份有限公司

关于取得多项授予发明专利权通知书的公告

本公司及董事会全体成员保证信息披露的内容真实、准确、完整，没有虚假记载、误导性陈述或重大遗漏。

盛视科技股份有限公司（以下简称“公司”）于近日收到国家知识产权局下发的《授予发明专利权通知书》，具体情况如下：

序号	发明创造名称	申请号/专利号	专利类型	专利权人
1	一种家用机器人语音呼唤导航方法	202310694124.3	发明专利	盛视科技股份有限公司
2	车辆信息采集激光测距方法、设备及系统	202310787377.5	发明专利	盛视科技股份有限公司
3	一种基于 DBSCAN 的旅客异常识别方法及装置	202310800798.7	发明专利	盛视科技股份有限公司
4	基于点云处理的安全检查方法、装置及机器人	202310811511.0	发明专利	盛视科技股份有限公司
5	关锁通讯绑定方法	202311058720.9	发明专利	盛视科技股份有限公司
6	非接触式掌静脉手势动作识别方法及门禁系统	202311267597.1	发明专利	盛视科技股份有限公司

上述专利的具体介绍如下：

1.一种家用机器人语音呼唤导航方法

该发明提供了一种多模态机器人室内导航方法，先通过声源定位运动到发声点，再通过声纹识别确定发声人，最后通过人脸识别靠近发声人，利用深度学习方法由远及近，由面到点，分段完成语音呼唤的机器人室内精准导航。该专利所涉及的技术方案可广泛应用于机器人的使用场景。

2.车辆信息采集激光测距方法、设备及系统

该发明提供了一种基于激光测距采集车辆信息的方法、设备及系统，通过融合激光测距信息和通行时间信息，计算得到车辆的高度、长度等信息和车窗车门的状态。该专利所涉及的技术方案可应用于机场、口岸等车辆查验场景。

3.一种基于 DBSCAN 的旅客异常识别方法及装置

该发明提供了一种基于 DBSCAN 算法实现的口岸旅客异常识别方法，通过采集旅客多维度数据构建样本集，利用 DBSCAN 算法自动挖掘数据分布特征，完成异常群体无监督分类，并实时计算异常个体间相似度，依据相似性阈值精准判定旅客异常状态。该技术方案可无缝嵌入口岸通关安检场景，实现对高风险旅客的智能预警，提升通关安全性与效率。

4.基于点云处理的安全检查方法、装置及机器人

该发明通过搭载 RGB-D 摄像头和线阵相机的车底机器人实现自动沿车底中轴线穿行并拍摄车底扫描图，实现车底违禁物品查验，先检测车牌并转换其深度数据为 3D 点云，计算车牌中心点的法向量确定汽车中轴线，再调整机器人与中轴线重合，最后沿中轴线穿行车底采集图像供查验。该专利所涉及的技术方案可应用于边检、海关、监狱等场景的车辆查验，也可用于大型展会等需要车辆安检的场所。

5.关锁通讯绑定方法

该发明提供了一种基于蓝牙双模通讯与硬件特征绑定的关锁通讯绑定方法，利用蓝牙的高速数据传输能力与低功耗模式的持久连接优势，以及设备唯一硬件标识硬件序列号与动态时加密算法，通过“双模通讯握手-硬件特征互验-加密通道建立”的流程实现关锁设备与管理终端的安全绑定。该技术可应用于物流、港口、码头、园区等场所。

6.非接触式掌静脉手势动作识别方法及门禁系统

该发明提供了一种基于非接触式掌静脉特征与动态手势识别的门禁系统及动作识别方法，综合考虑掌静脉生物特征的唯一性与手势动作的交互指令特性，利用深度学习模型对掌静脉图像进行身份特征提取，同时通过动态手势轨迹分析实现操作指令识别。该技术方案可应用于高端写字楼、科研实验室、智能小区等对安全性与交互便捷性要求较高的门禁场景，提升门禁系统的智能化水平与使用体验。

上述发明专利为公司自主研发取得，是公司持续创新的成果，上述发明专利的取得将对公司巩固在相关领域的优势具有积极影响，同时有利于公司进一步完善知识产权保护体系，充分发挥自主知识产权优势，促进技术创新，提升公司核

心竞争力。

公司将严格依照办理登记手续通知书的内容办理登记手续。在按期办理登记手续后，国家知识产权局将作出授予专利权的决定，颁发发明专利证书，并予以登记和公告。

特此公告。

盛视科技股份有限公司

董事会

2025 年 9 月 30 日